

Fernbedienung mit Palm (MSR)

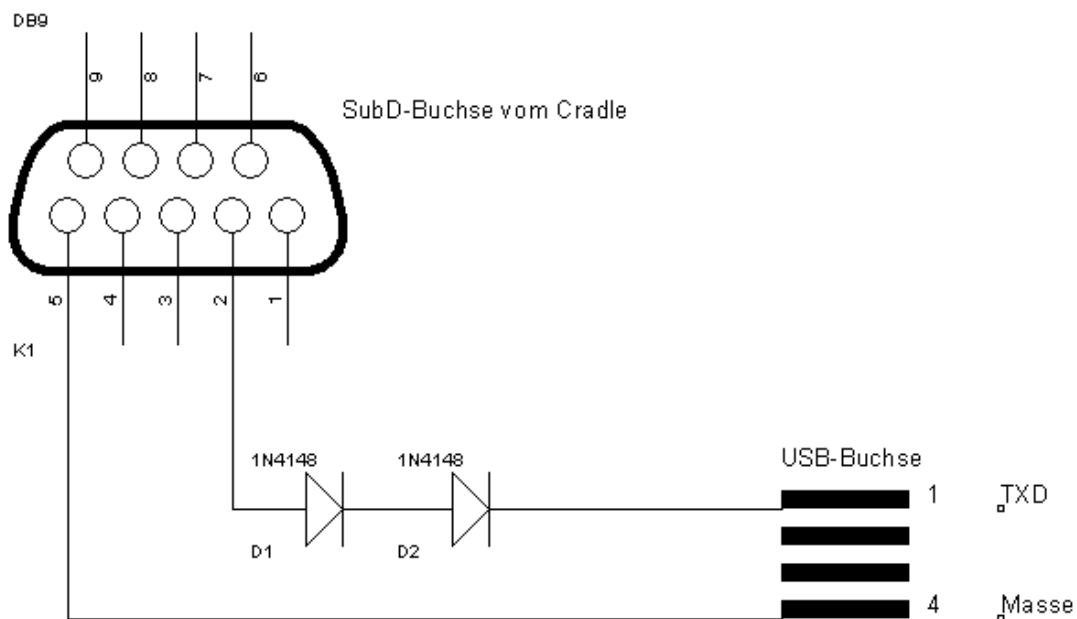
1. Hardware

Ich habe mir eine Verbindung von der Sub-D-Buchse vom Cradle zu einer kleinen Box mit minimaler Beschaltung gebaut. In der Box ist dann eine USB-Buchse, somit kann man dann einfach die Kamera anschliessen. (in meinem Fall eine A720IS)

Einen Palm (in meinem Fall noch ein älteres Exemplar Palm IIIxe
Das Cradle oder ein Anschlusskabel für den Palm

Von der SubD-Buchse pin 2(TXD) über 2 Dioden in Reihe(um die Spg <5V zu halten nach pin 1 von der USB-Buchse.

Von der SubD-Buchse pin 5 (Masse) nach pin 4 von der USB-Buchse.



2. Software

Jetzt kann man mit ybasic die Schnittstelle recht einfach steuern, ich habe die Informationen aus dem Buch MSR mit Palm OS von B.Kainka.

1 kleines YBasicprogramm	(output.bas)
1 script für die kamera	(Fernpalm.bas)

DasScript für die Kamera „Fernpalm.bas“
@title Fernpalm

while 1

do

p=get_usb_power

until p>0

sleep 200

if p/10=1 then

p=0

shoot

endif

if p/10=2 then

p=0

click "zoom_in"

sleep 600

endif

if p/10=3 then

p=0

click "zoom_out"

sleep 600

endif

if p/10=4 then

p=0

cls

exit_alt

endif

wend

end

Das YBasic-Program für den Palm
#output.bas

```
draw -1
form btn 20,20,50,20, "Bild",1
form btn 80,20,50,20, "Zoom_in",1
form btn 20,50,50,20, "alt_aus",1
form btn 80,50,50,20, "Zoom_out",1
form btn 80,100,50,20, "Ende",1
while x < 18
  x=asc(input$(1))
  if x = 14 then gosub Bild
  if x = 15 then gosub Zin
  if x = 16 then gosub ALT
  if x = 17 then gosub Zout
wend
end
```

```
sub Bild
  open "com1:",9600 as #5
  put #5,-3
  a=fn wait(0.1)
  close #5
return
```

```
sub Zin
  open "com1:",9600 as #5
  put #5,-3
  a=fn wait(0.2)
  close #5
return
```

```
sub ALT
  open "com1:",9600 as #5
  put #5,-3
  a=fn wait(0.4)
  close #5
return
```

```
sub Zout
  open "com1:",9600 as #5
  put #5,-3
  a=fn wait(0.3)
  close #5
return
```

